

A kozmikus térképészettől az izoton regresszióig

Németh Sándor

Abstract

1. Az euklideszi távolság-mátrix

$A_1, A_2, \dots, A_n \in \mathbb{R}^m$ adott pontok ,

$$d_{ij} = \|A_i - A_j\|^2$$

$D = (d_{ij})$ euklideszi távolság-mátrix, EDM, ($D \in EDM$).

(D szimmetrikus, azaz $d_{ij} = d_{ji}$, $d_{ij} \geq 0$ és “lyukas”, azaz $d_{ii} = 0$.)

A metrikus geometria egyik alapkérdése:

Hogyan dönthető el a $D = (d_{ij})$ nem negatív elemeket tartalmazó szimmetrikus lyukas mátrixról, hogy EDM mátrix vagy sem? Más szóval, adjunk föltételeket a fönti tulajdonságokkal rendelkező D mátrixra, hogy létezzen egy \mathbb{R}^m euklideszi tér és abban az A_1, \dots, A_n pontok úgy, hogy $d_{ij} = \|A_i - A_j\|^2$.

A feladat teljes megoldása I. J. Schoenberg nevéhez fűződik, aki egy 1935-ben publikált dolgozatában bizonyította a következő tételt:

Annak szükséges és elégséges föltétele, hogy az a_{ij} nemnegatív számok egy \mathbb{R}^r -beli, de nem \mathbb{R}^{r-1} -beli $A_0A_1\dots A_n$ “szimplex” élhosszai legyenek az, hogy az

$$F(x_1, x_2, \dots, x_n) = \frac{1}{2} \sum_{i,k=1}^n (a_{0i}^2 + a_{0k}^2 - a_{ik}^2)x_i x_k$$

kvadratikus forma r -ed rangú és pozitív szemidefinit legyen.

(Itt az idézőjeles “szimplex” kifejezés egy általános esetben degenerált szimplexet jelöl; a szimplex valódi, ha $r = n$.)

Visszatérve a ma használt terminológiához Schoenberg eredményének egyszerűsített formája a következőképpen fogalmazható meg:

$$D \in EDM \Leftrightarrow \begin{cases} -V^T D V \in \mathbb{S}_+ \\ D \in \mathbb{S}_h, \end{cases}$$

ahol \mathbb{S}_+ az $n \times n$ szimmetrikus szemidefinit mátrixok kúpja, \mathbb{S}_h az $n \times n$ szimmetrikus lyukas mátrixok tere, és

$$V = I - \frac{1}{n} e e^T, \quad e = (1, 1, \dots, 1)^T.$$

(Ebben a megfogalmazásban nem szerepel a D rangjára vonatkozó föltétel. A V mátrix tulajdonképpen szimmetrikus, tehát $V^T = V$; itt megtartottam ay irodalomban használt jelölést.)

2. Térképkészítés pusztán távolság-viszonyok ismeretében

Tételezzük föl, hogy az $\{A_1, A_2, \dots, A_n\} \subset \mathbb{R}^m$ ponthalmaz esetén a $d_{ij} = \|A_i - A_j\|^2$ távolságnégyzetek valódi értékét nem tudjuk meghatározni, de a távolságok viszonyát igen, azaz megvannak az eszközeink arra, hogy egy nagyságrendi sorrendet határozzunk meg a d_{ij} számok között:

$$d_{12} \leq \dots \leq d_{ij} \leq \dots \leq d_{kl}.$$

(Példának okáért vehető ezen számok gyanánt a természetes számok nem csökkenő sorozata.) Az így szerkesztett számsorozat tekinthető az \mathbb{R}^N Descartes koordináta rendszerrel fölruházott euklideszi tér egy pontja koordinátáinak, ahol $N = n(n-1)/2$. Osszuk ki a tér koordinátáit olyképpen, hogy a d_{ij} pontnak (távolságnak), azaz az (i, j) indexpárnak az az r -edik x_r koordináta feleljen meg, ahanyadik helyen áll a sorozatban.

A gyakorlatban, ahol a térképkészítés feladata és sok más vele rokonítható feladat merül föl, eljárást dolgoztak ki arra, hogy a távolságviszonyokat felhasználva a valóságot jól megközelítő térképet rajzoljanak. Ennek lényege a következő:

Legyen

$$M = \{(x_1, x_2, \dots, x_N) \in \mathbb{R}^N : 0 \leq x_1 \leq x_2 \leq \dots \leq x_N\}.$$

Az M halmaz kúp (az u.n. *pozitív monoton kúp*) az \mathbb{R}^N térben és a fönti jelöléseket felhasználva

$$(d_{12}, \dots, d_{ij}, \dots, d_{kl}) \in M.$$

A d_{ij} értékek folyamatos javításával, a nagyságrendi sorrend betartása mellett arra törekszünk, hogy a $D = (d_{ij}) \in \text{EDM}$ legyen. A kezdeti értékeknek megfelelő D_0 mátrixot tekinthetjük M elemének. Képezzük a

$$X_1 = \mathcal{V}(D_0) = -V^T D_0 V$$

mátrixot. Ha $X_1 \in S_+$, akkor Schoenberg tétele alapján $D_0 \in \text{EDM}$, tehát a $\sqrt{d_{ij}}$ távolságokkal megszerkeszthető az $A_1 A_2 \dots A_n$ "szimplex". Ha nem, legyen

$$Y_1 = P_{S_+} X_1.$$

Az Y_1 az X_1 mátrixot az euklideszi metrika szerint legjobban megközelítő eleme az S_+ kúpnak. Legyen továbbá

$$D_1 = P_{M \cap S_h} \mathcal{V}^\dagger Y_1,$$

ahol \mathcal{V}^\dagger a \mathcal{V} általánosított inverze. A D_1 olyan nem-negatív elemeket tartalmazó szimmetrikus lyukas mátrix, amelynek d_{ij}^1 elemeire $d_{12}^1 \leq \dots \leq d_{ij}^1 \leq \dots \leq d_{kl}^1$.

Legyen

$$X_2 = \mathcal{V}(D_1).$$

Ha $X_2 \in S_+$, akkor D_1 megoldása a feladatnak. Ha nem, legyen

$$Y_2 = P_{S_+} X_2$$

,

$$D_2 = P_{M \cap S_n} \mathcal{V}^\perp Y_2,$$

$$X_3 = \mathcal{V}(D_2),$$

Ha $X_3 \in S_+$, akkor D_2 megoldása a feladatnak. Ha nem, legyen

$$Y_3 = P_{S_+} X_3,$$

$$D_3 = P_{M \cap S_n} \mathcal{V}^\perp Y_3,$$

$$X_4 = \mathcal{V}(D_3),$$

és így tovább.

A (D_k) sorozat konvergens és D^* határértéke teljesíti az ennek d_{ij}^* elemeire kirótt nagyságrendi föltételeket és a $D^* \in \text{EDM}$ föltételt. Tehát a $\sqrt{d_{ij}^*}$ valódi távolságokkal megszerkeszthető a kívánt “szimplex” (térkép).

Tehát a viszonylagos távolságokból kiinduló térképkészítés feladata *az M és az S_+ kúpra való alternatív projekciók segítségével oldható meg.*

Ami meglepő: az S_+ kúpra könnyű vetíteni: a vetület meghatározása a szimmetrikus mátrix sajátértékei meghatározására vezethető vissza.

Viszont az M pozitív monoton kúpra való minden vetítés egy végtelen iteratív eljárás eredménye (Neumann-Dykstra eljárás).

3. Hatékonyság-javítás

John Dattorro fölismerte, hogy az M -re való vetítésnek van egy hatékonyabb módszere, mert M *izoton projekciós kúp*. Ezzel a konvergencia két nagyságrenddel javítható.

M igen sajátos és egyszerű formájú izoton projekciós kúp.

Kell létezzen egyszerűbb eljárás!

A statisztikában az *izoton regresszió feladata* a

$$W = \{x = (x_1, \dots, x_n) : x_1 \leq x_2 \leq \dots \leq x_n\}$$

u. n. *monoton kúpra való vetítés* révén oldható meg.

Létezik véges hatékony módszer pl. a PAV (Pool Adjacent Violators) módszere.

A módszer egy az egyben nem vihető át M -re (ahol $0 \leq x_1$) de miután projektáltunk vele W -re az (esetleges) kezdeti negatív koordinátákat zérónak véve megkapható a vetület M -re.

Sajnos ezzel a módszerrel nem érhető el további hatékonyság javulás.

I. J. Schoenberg, Remarks to Maurice Fréchet's article "Sur la définition axiomatique d'une classe d'espace distanciés vectoriellement applicable sur l'espace de Hilbert, *Ann. Math.* 36(1935), 705-708.

J. Dattorro, *Convex Optimization and Euclidean Distance Geometry*, publisher=COandEDG version 02.24.2010.,

A. B. Németh and S. Z. Németh, How to project onto an isotone projection cone, *Linear Algebra Appl.*, 433 (2010), 41-51.

J. de Leeuw, K. Hornik, P. Mair, Isotone optimization in R: Pool-Adjacent-Violators Algorithm (PAVA) and associative set methods, *J. Statistical Software*, 32(2009), 1-24.